

# Manettes PS2 et Arduino

<https://www.rhydolabz.com/wiki/?p=12663>

La manette sans fil PS2 est une manette standard pour la PlayStation 2 et est identique à la manette DualShock d'origine pour la console PlayStation. Il comporte douze boutons analogiques (sensibles à la pression) (X, O, Π, Δ, L1, R1, L2, R2, Haut, Bas, Gauche et Droite), cinq boutons numériques (L3, R3 Start, Select et le mode analogique bouton) et deux sticks analogiques. Le contrôleur comporte également deux moteurs de vibration, celui de gauche étant plus gros et plus puissant que celui de droite. Il est alimenté par deux piles AAA. Il communique avec la console en utilisant le protocole RF 2,4 GHz.



## Explications broches de sorties

1. - DONNÉES : il s'agit de la ligne de données entre la manette et la PS2. Il s'agit d'une sortie à collecteur ouvert et nécessite une résistance pull-up (1 à 10k, peut-être plus). (Une résistance de rappel est nécessaire car le contrôleur ne peut connecter cette ligne qu'à la terre ; il ne peut pas réellement mettre de tension sur la ligne).
2. - COMMANDE : Il s'agit de la ligne de données de la PS2 à la manette.
3. - PUISSANCE DU MOTEUR DE VIBRATION
4. - GND : masse
5. - VCC : VCC peut varier de 5 V à 3 V.
6. - ATT : ATT est utilisé pour attirer l'attention du contrôleur. Cette ligne doit être tirée vers le bas avant que chaque groupe d'octets ne soit envoyé/reçu, puis replacée vers le haut par la suite. Cette broche est considérée comme une ligne "Chip Select" ou "Slave Select" qui est utilisée pour adresser différents contrôleurs sur le même bus.
7. - CLK : 500 kHz, normalement activé. La communication semble être un bus SPI.
8. - Pas connecté



Nous avons interfacé la manette PS2 avec un Arduino. À chaque pression sur un bouton, l'Arduino reçoit le signal PS2 et l'affiche sur l'interface Serie. Nous avons suivi le protocole standard PS2 pour réaliser l'algorithme de communication, identique au protocole SPI. Notre programme sur l'arduino détecte et lit uniquement les pressions sur les boutons, les valeurs de pression ne sont pas lues. Les valeurs d'état du stick analogique sont affichées en continu sur l'interface serie.

### Détails de connexion :

La ligne CLK et les lignes ATT du récepteur PS2 sont maintenues normalement hautes. L'ATT fonctionne comme la ligne Slave Select sous SPI. Vous le tirez vers le bas pour dire au contrôleur que vous lui parlez, puis le renvoyez vers le haut une fois qu'un cycle de communication est terminé. CMD est la ligne de données vers le contrôleur et DATA est les données provenant du contrôleur. Ici, dans notre application, nous n'utilisons pas la broche de reconnaissance.

### PS2\_Arduino.ino

```
#include <PS2X_lib.h>                                /* PS2 Controller Library
*/
PS2X ps2x;                                           /* create PS2 Controller
Class*/
byte Type = 0;
byte vibrate = 0;
int rx=0,ry=0,lx=0,ly=0;

void setup(){
  Serial.begin(9600);
  ps2x.config_gamepad(13,11,10,12, true, true); /* setup pins and
settings: GamePad(clock, command, attention, data, Pressures?,
Rumble?) check for error*/
  Type = ps2x.readType();                            /* Reading type of the
PS2 Ccontroller */
  if(Type==1){                                       /* Type 1 is Duel
shock controller */

    Serial.println("  DualShock  ");                /* display if the
controller is duel shock*/

    Serial.println("Controller Found");
    delay(1000);
  }
}
void loop(){

  ps2x.read_gamepad(false, vibrate); /* read controller and set
large motor to spin at 'vibrate' speed */

  Serial.println("Stick values:  ");                /* Display analog stick
values */
```

```

ly = ps2x.Analog(PSS_LY);          /* Reading Left stick Y axis */
lx = ps2x.Analog(PSS_LX);          /* Reading Left stick X axis */
ry = ps2x.Analog(PSS_RY);          /* Reading Right stick Y axis */
rx = ps2x.Analog(PSS_RX);          /* Reading Right stick X axis */

if((ly <= 9))                      /* standardize to 3 digit by
checking less than 10 */           /* eg: if ly= 5 then it
    Serial.println("00");           /* standardize to 3 digit by
display as "005" in Serial */     /* eg: if ly= 55 then it
if((ly >= 9 &&ly <= 99))          /* display left analog stick
checking between 10-99 */         /* separate values using comma
    Serial.print("0");             */
display as "055" in Serial */
    Serial.println(ly,DEC);
Y axis */
    Serial.print(",");             /* standardize to 3 digit by
*/                                  /* eg: if lx= 5 then it
if((lx <= 9))                      /* standardize to 3 digit by
checking less than 10 */           /* eg: if lx= 55 then it
    Serial.print("00");           /* display left analog stick
display as "005" in Serial */     /* separate values using comma
if((lx >= 9 && lx<=99))          /*
checking between 10-99 */         /* eg: if lx= 55 then it
    Serial.println("0");           /* display left analog stick
display as "055" in Serial */     /* separate values using comma
    Serial.println(lx,DEC);
X axis */
    Serial.print(",");             /* standardize to 3 digit by
*/                                  /* eg: if rx= 5 then it
if((ry <= 9))                      /* standardize to 3 digit by
checking less than 10 */           /* eg: if rx= 55 then it
    Serial.println("00");           /* display Right analog
display as "005" in Serial */     /* separate values using
if((ry >= 9 &&rx<=99))          /* comma */
checking between 10-99 */         /* standardize to 3 digit by
    Serial.println("0");           /* eg: if RX= 5 then it
display as "055" in Serial */     /* standardize to 3 digit by
    Serial.println(ry,DEC);
stick Y axis */                  /* eg: if RX= 55 then it
    Serial.println(",");
comma */
if((rx <= 9))                      /*
checking less than 10 */           /*
    Serial.println("00");           /*
display as "005" in Serial */     /*
if((rx >= 9 &&rx <= 99))        /*
checking between 10-99 */         /*
    Serial.println("0");           /*
display as "055" in Serial */

```

```

    Serial.println(rx,DEC);                               /* display Right analog
stick X axis */
    Serial.println(" ");
    if(ps2x.NewButtonState()) {                         /* will be TRUE if any button
changes state */

        if(ps2x.Button(PSB_START))                    /* will be TRUE as long START
button is pressed */
            Serial.println("START PRESSED ");
        if(ps2x.Button(PSB_SELECT))                   /* will be TRUE as long
SELECT button is pressed */
            Serial.println("SELECT PRESSED ");
        if(ps2x.Button(PSB_PAD_UP))                  /* will be TRUE as long
as UP button is pressed */
            Serial.println("UP PRESSED ");
        if(ps2x.Button(PSB_PAD_RIGHT))               /* will be TRUE as long
as UP button is pressed */
            Serial.println("RIGHT PRESSED ");
        if(ps2x.Button(PSB_PAD_LEFT))                /* will be TRUE as long
as LEFT button is pressed */
            Serial.println("LEFT PRESSED ");
        if(ps2x.Button(PSB_PAD_DOWN))                /* will be TRUE as long
as DOWN button is pressed */
            Serial.println("DOWN PRESSED ");
        if(ps2x.Button(PSB_L1))                      /* will be TRUE as long
as L1 button is pressed */
            Serial.println("L1 pressed ");
        if(ps2x.Button(PSB_R1))                      /* will be TRUE as long
as R1 button is pressed */
            Serial.println("R1 pressed ");
        if(ps2x.Button(PSB_L2))                      /* will be TRUE as long
as L2 button is pressed */
            Serial.println("L2 pressed ");
        if(ps2x.Button(PSB_R2))                      /* will be TRUE as long
as R2 button is pressed */
            Serial.println("R2 pressed ");
        if(ps2x.Button(PSB_L3))                      /* will be TRUE as long
as L3 button is pressed */
            Serial.println("L3 pressed ");
        if(ps2x.Button(PSB_R3))                      /* will be TRUE as long
as R3 button is pressed */
            Serial.println("R3 pressed ");
        if(ps2x.Button(PSB_GREEN))                   /* will be TRUE as long
as GREEN/Triangle button is pressed */
            Serial.println("Triangle pressed");
        if(ps2x.Button(PSB_BLUE))                   /* will be TRUE as long
as BLUE/CROSS/X button is pressed */
            Serial.println("X pressed ");
        if(ps2x.Button(PSB_RED))                     /* will be TRUE as long
as RED/Circle button is pressed */
            Serial.println("Circle pressed ");

```

Last update:

2023/01/27 16:08 start:arduino:manette\_ps2 [https://www.fablab37110.chanterie37.fr/doku.php?id=start:arduino:manette\\_ps2&rev=1659282940](https://www.fablab37110.chanterie37.fr/doku.php?id=start:arduino:manette_ps2&rev=1659282940)

```
if(ps2x.Button(PSB_PINK))          /* will be TRUE as long
as PINK/Squre button is pressed */
    Serial.println("Square pressed ");
    delay(700);
}
else;
}
```

## Liens Manette PS2 <--> Arduino

[manette-ps2-et-arduino-ps2-controler](#)

[Librairie Arduino-PS2X](#)

From:

<https://www.fablab37110.chanterie37.fr/> - Castel'Lab le Fablab MJC de Château-Renault

Permanent link:

[https://www.fablab37110.chanterie37.fr/doku.php?id=start:arduino:manette\\_ps2&rev=1659282940](https://www.fablab37110.chanterie37.fr/doku.php?id=start:arduino:manette_ps2&rev=1659282940)

Last update: **2023/01/27 16:08**

